

硕士研究生导师简介表

导师姓名	吴涛涛			
性 别	男			
出生年月	1982.01			
职务/职称	高级工程师			
学历、学位	研究生、理学博士			
所在系（部门）	计算机工程学院 计算机科学与技术系	电子邮箱	ttwu@jou.edu.cn	
主要研究方向	1. 最优控制；2. 控制问题数值解；3. 智能控制；4. 信息融合			
主要科研工作与成绩	<p>中国科学院数学与系统科学研究院运筹学与控制论专业博士毕业，南非金山大学博士后，从事最优反馈控制数值解相关研究。共发表论文 11 篇，其中 SCI 论文 2 篇，EI 论文 3 篇。曾到新加坡（2012、2018）、泰国（2016）参加国际学术会议并作小组报告。在信息融合处理领域，曾参与多项（模型算法及软件研发相关）项目研发，如多源数据融合、空间配准、时空基准优化控制等，完成一级国防科技报告 3 篇，曾荣获中船重工集团公司科学技术奖（省部级）二等奖（排名第 3）1 项。</p> <p>主要代表性研究成果：</p> <p>[1] Yu-Huai Wang, Jia-Zhou He, Tao-Tao Wu et al., An inertial Measurement Method of Ship Deformation Angle Under the Condition of Uncertain Model Parameters, 15th ICARCV, 18-21 November 2018, Singapore.(EI)</p> <p>[2] Bao-Zhu Guo, Tao-Tao Wu, Numerical Solution to Optimal Feedback Control by Dynamic Programming Approach: A Local Approximation Algorithm, Journal of Systems Science & Complexity, 30(4):782-802, 2017.07. (SCI)</p> <p>[3] Tao-Tao Wu, Jiang-Huai Pan, Hui Qiao et al., Ill-Posedness Analysis and Robust Estimation for Multi-Sensor Spatial Registration, 14th ICARCV, 13-15 November 2016, Phuket, Thailand.(EI)</p> <p>[4] Tao-Tao Wu, Jin An, Chun-Shan Ding and Shuang-Xi Luo, Research on Ellipsoidal Intersection Fusion Method with Unknown Correlation, Proc. 15th International Conference on Information Fusion, 9-12 July 2012, Singapore, 558-564.(EI)</p> <p>[5] Bao-Zhu Guo, Tao-Tao Wu, Approximation of Optimal Feedback Control: A Dynamic Programming Approach, Journal of Global Optimization, Vol.46, No.3, 2010.03, 395-422. Published Online: 18 May 2009. (SCI)</p>			
主要社会学术团体 兼职				